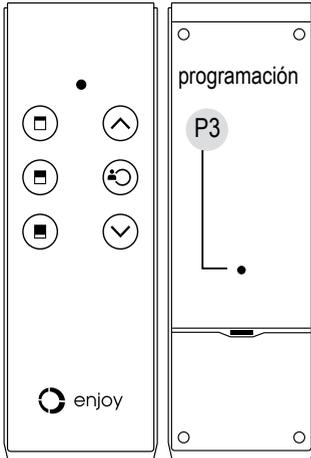




TITANIUM1

emisor para el control de 1 persiana, toldo o cortina de manera individual o varios dispositivos como un grupo

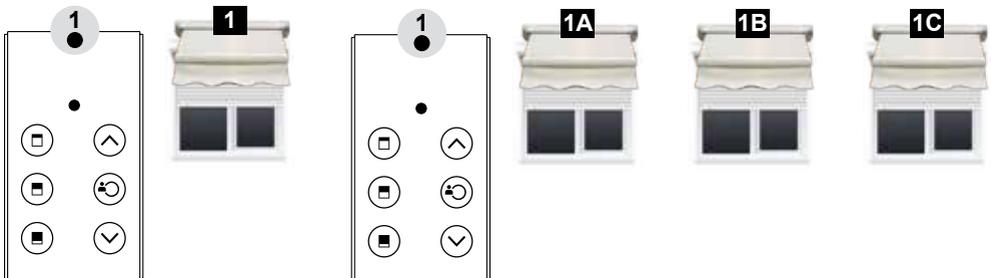
1-1- Descripción



Los emisores TITANIUM1, sirven para controlar 1 motor radio o un motor mecánico conectado a un receptor de manera individual (persianas, toldos o cortinas enrollables) o controlar varios dispositivos centralizados como un único grupo. TITANIUM1 tiene un sencillo e intuitivo modo de funcionamiento. Cuenta con 6 botones divididos en dos lados, para el control la aplicación motorizada:

- Lado derecho, tiene 3 botones para el uso de la aplicación motorizada en su modo tradicional (Subir, Stop y Bajar)
- Lado izquierdo, tiene 3 botones que crean de manera totalmente automática (en motores radio) 3 puntos intermedios
- El botón de Stop también sirve para programar una posición preferida de usuario
- Con el botón de selección de canal podemos alternar entre los 5 canales individuales, o pasar al canal de grupo (quedan seleccionados los 5 canales)

1-2- Emisor Monocanal



Operación individual con un dispositivo

Operación con varios dispositivos en modo agrupado

1-3- Múltiples posiciones



Cuenta con 6 posiciones de parada en los motores R4 (subida, bajada, punto medio y 3 intermedias) o solo 2 para los receptores (subida y bajada)

2-1 Normas de seguridad

Estimado cliente, lea atentamente los siguientes consejos para garantizar el correcto funcionamiento y la seguridad de las personas:

- Mantenga el emisor manual fuera del alcance de los niños o animales.
- Este producto debe ser instalado por un profesional de la motorización y la automatización del hogar, a quien va dirigida esta guía.

- El instalador debe cumplir la normativa y legislación vigentes en el país donde se va a instalar el producto, e informar a sus clientes de las condiciones de funcionamiento y mantenimiento del producto.
- No utilice el emisor manual en sitios o instalaciones sensibles a las emisiones de radio (por ejemplo, aeropuertos, hospitales).
- No almacene ni utilice el emisor manual de en zonas húmedas con vapor, con aire de alta humedad por el polvo, expuestos a la luz solar directa o con condiciones ambientales similares.
- No derrame ni sumerja el producto en ningún líquido.
- No utilice productos abrasivos ni disolventes para su limpieza.
- Mantenga el emisor en un posición estable para que no se caiga: podría dañar o reducir su alcance.
- Según la normativa EN 12453, relativa a la seguridad en el uso de puertas y cancelas motorizadas, el uso del emisor TITANIUM1 para controlar automatismos de puertas de garaje o cancelas sin visibilidad para el usuario requiere la instalación obligatoria de un dispositivo de seguridad de célula fotoeléctrica en dicho automatismo. En caso de incumplimiento de estas instrucciones, enjoy-motors ® se eximirá de toda responsabilidad con respecto a los daños que puedan producirse.
- El alcance de los emisores está limitada por disposiciones legales sobre sistemas de radio y por las características específicas de los edificios. Al planificar, asegúrese que siempre haya suficiente recepción de radio.
- Para no comprometer la calidad de la recepción, durante la instalación, debe asegurarse que siempre haya una distancia mínima de 30 cm entre un TITATIUM1 y un receptor de radio.
- TITATIUM1 nunca debe instalarse en las inmediaciones de superficies metálicas. Los sistemas estéreo locales de alta potencia (por ejemplo, auriculares de radio) cuya frecuencia de transmisión es idéntica a la del TITATIUM1 pueden afectar
- En caso de problemas con respecto al rango de acción, fije el transmisor TITATIUM1 en una posición elevada; si es necesario reemplace la batería
- En caso de incumplimiento de estas instrucciones anula la responsabilidad y la garantía. enjoy-motors ® no se hace responsable de ningún cambio en las reglas y normas introducidas después de la publicación de esta guía. Por la presente enjoy-motors ® declara que este producto cumple con los requisitos esenciales y otras disposiciones relevantes establecidas por la directiva 1999/5/EC

2-2 Contenido en el embalaje

Antes de iniciar la instalación y puesta en servicio del emisor, compruebe que todas las piezas están presentes en su embalaje, en la cantidad correcta.

Para la colocación del emisor (soporte) en la pared, debe disponer de:

- Taladradora con una broca (adaptada a la suoperficie donde vaya a fijarse el soporte) de Ø 6mm
- Atornillador de estrella

- x1 emisor TITATIUM1
- x1 bastoncillo para programación
- x1 soporte a pared
- x1 embellecedor (tapa tornillo) para soporte
- x2 taco y tornillo para fijación soporte
- x1 manual de uso y programación
- x1 pila CR2450 de cortesía (sustituirla cuando sea necesario)

2-3 Sustitución de la batería CR2450

NORMAS DE SEGURIDAD

- Mantenga las pilas fuera del alcance de los niños. En el caso de ingerirse una batería, llame a un médico inmediatamente.
- Peligro de explosión si se sustituye la batería por una no calificada.
- Reemplace las baterías, utilizando sólo baterías nuevas del tipo CR2450
- La batería, mientras se encuentre almacenada para su uso o deshecho, nunca debe tocar otros objetos metálicos. Esto puede provocar que batería se incendie o se dañe.
- Retirar inmediatamente las baterías gastadas, dañadas o en mal estado, depositándolas en los centros oficiales de eliminación de residuos en su zona.
- No tire las baterías en la basura doméstica ni las mezcle con el resto de residuos.



1. Abra la tapa posterior
2. Retire la batería vieja (No tire la batería en la basura doméstica)
3. Coloque una pila nueva CR2450 (positivo hacia arriba)
4. Cierre la tapa posterior

3- PROBLEMAS Y POSIBLES RESOLUCIONES

El operador (motor radio / receptor) no reacciona al pulsar un botón del emisor

Posible causa	Solución
El operador no está conectado a corriente	Conectar a corriente 230V ~ 50Hz
Las pilas están gastadas	Cambiar la pilas
El emisor no está reconocido	Agregar un nuevo mando
El emisor se encuentra muy alejado del operador (motor radio / receptor)	Reposicionar el emisor, acercándolo al operador o instalar un repetidor de señal
Un equipo externo RF está interfiriendo en la recepción de radio	Apague cualquier equipo RF que se encuentre en las proximidades

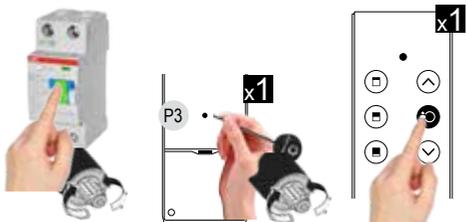
ENJOY MOTORS hereby declares that this product conforms to the essential requirements and other relevant provisions of Directive 1999/5/CE



ENJOY MOTORS SL
C/ INCOLLA, 1 - 46370 CHIVA
ESPAÑA
T. +34 962 521 490
info@enjoy-motors.com

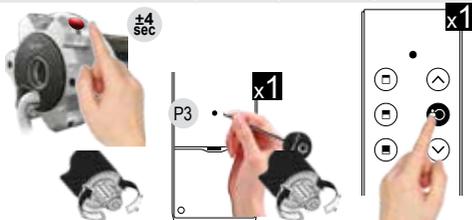
4- MEMORIZACIÓN DEL EMISOR

Opción 1: conectado el motor a corriente 230v



1. Conectar el motor en el que se va a grabar el mando a corriente
El motor confirma que está listo, con un doble movimiento
2. Antes 10 segundos, pulsar 1 vez el botón de programación P3
El motor confirma que lo ha reconocido, con un doble movimiento
3. Pulsar el botón de STOP para cerrar la programación

Opción 2: a través del botón de mem. del motor o los botones de mem. en RECMAD01, RECMAD2, RECMAD03, RECMAD05

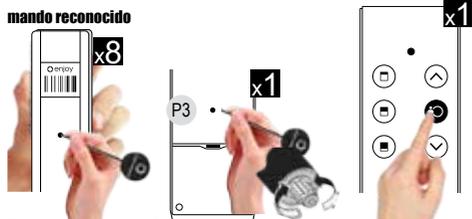


Con el motor conectado en corriente

1. Pulsar 1 vez el botón rojo situado en la cabeza del motor, el boton mem. en receptores (RECMAD01, RECMAD03, RECMAD05) o el boton de stop (3 seg.) del RECMAD02
El motor confirma que está listo, con un doble movimiento

2. Antes 10 segundos, pulsar 1 vez el botón de programación P3
El motor confirma que lo ha reconocido, con un doble movimiento
3. Pulsar el botón de STOP para cerrar la programación

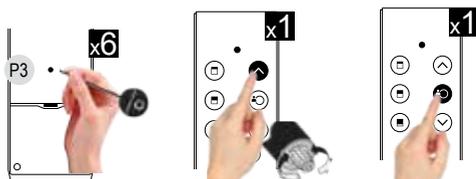
Opción 3: desde un mando ya reconocido



En un mando que ya funcione

1. Pulsar 8 veces el botón de programación P3
El motor confirma que está listo, con un doble movimiento
2. Antes 10 segundos, pulsar 1 vez el botón de programación P3
El motor confirma que lo ha reconocido, con un doble movimiento
3. Pulsar el botón de STOP para cerrar la programación

5- CANCELACIÓN DE UN MOTOR

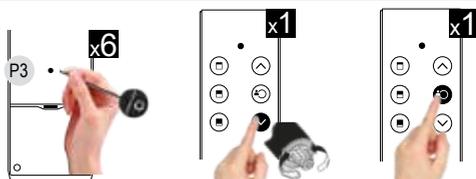


1. Pulsar 6 veces el botón de programación P3
2. Seguidamente, pulsar 1 vez el botón de SUBIDA
El motor confirma la cancelación del emisor, con un doble movimiento
3. Pulsar el botón de STOP para cerrar la programación

6- SENTIDO DE ROTACIÓN Y BOTONES EMISOR

Verificar que el sentido de rotación del motor, se corresponde con los botones de subida y bajada del emisor. Si estas no se corresponden, proceder de la siguiente manera

Opción 1: utilizando el emisor previamente reconocido



1. Seleccionar el canal correspondiente al motor a controlar
2. Pulsar 6 veces el botón de programación P3
3. Seguidamente, pulsar 1 vez el botón de bajada
El motor confirma que invertido el giro, con un doble movimiento
4. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

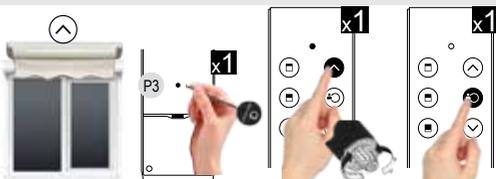
Opción 2: a través del botón situado en la cabeza del motor



1. Pulsar 1 vez y mantener (± 4 segundos), el botón rojo situado en la cabeza del motor
El motor confirma que invertido el giro, con un doble movimiento
2. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

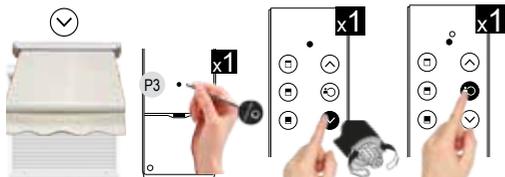
7- REGULACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA

FINAL DE CARRERA SUPERIOR



1. Posicionar el dispositivo en el punto superior deseado
2. Pulsar 1 vez el botón de programación P3
3. Pulsar 1 vez el botón de subida
El motor confirma ese punto, con un doble movimiento
4. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

FINAL DE CARRERA INFERIOR



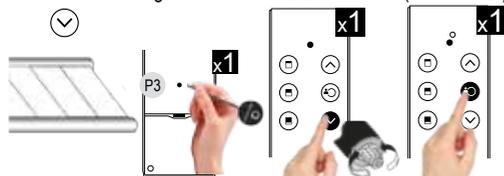
1. Bajar completamente la persiana, toldo o cortina enrollable, parándola en la posición inferior deseada
2. Pulsar 1 vez el botón de programación P3
3. Pulsar 1 vez el botón de bajada

El motor confirma ese punto, con un doble movimiento

4. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

Opción toldos tipo COFRE

En toldos tipo COFRE el punto superior se puede memorizar automáticamente por presión cuando el cofre se cierra. Para ello realizar en PRIMER lugar el final de carrera INFERIOR (toldo abierto):



1. Pulsar 1 vez el botón de programación P3
2. Pulsar 1 vez el botón de bajada

El motor confirma ese punto, con un doble movimiento

6- CANCELACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA

CANCELAR FINAL DE CARRERA SUPERIOR

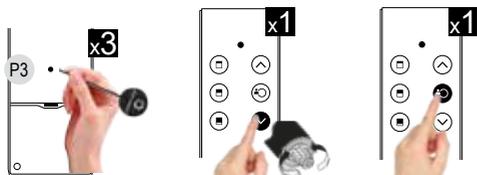


1. Pulsar 3 veces el botón de programación P3
2. Pulsar 1 vez el botón de Subida

El motor confirma la cancelación del punto superior con un movimiento

3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

CANCELAR FINAL DE CARRERA INFERIOR



1. Pulsar 3 veces el botón de programación P3
2. Pulsar 1 vez el botón de Bajada

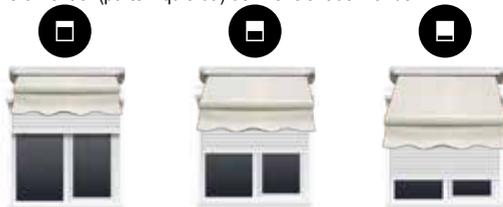
El motor confirma la cancelación del punto superior con un movimiento

3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

En motores JE50R4AW al borrar el inferior se cancelan ambos

9- POSICIONES INTERMEDIAS: TITANIUM5

Con el TITANIUM1, además de la posición de confort, contaremos con otras 3 posiciones intermedias, que se realizan de manera automática y a las cuales el usuario final accede utilizando la botonera frontal (parte izquierda) del mencionado mando:



ATENCIÓN: estas posiciones intermedias sólo están disponibles para los motores radio con regulación electrónica de los finales de carrera, quedando excluida tanto para motores radio con regulación mecánica como para motores conectados a un receptor

10- POSICIÓN DE CONFORT



Punto programable entre el final de carrera superior y el inferior, al que el usuario podrá acceder desde el botón de stop. La programación se realiza también desde el botón de Stop, lo que asegurará que el usuario final no cambiará involuntariamente los puntos de parada superior o inferior. Posicionar la persiana, el toldo o la cortina enrollable en la posición deseada.

Para memorizar ese punto como la posición de confort:

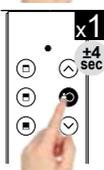
1. Pulsar 4 veces el botón de Stop

El motor confirma ese punto, con un doble movimiento



Para acceder hasta esa posición, desde cualquier punto en el que se encuentre el toldo:

2. Pulsar 1 vez el botón de Stop, manteniendo pulsador hasta que toldo comience a moverse (± 4 segundos)



11- RESET TOTAL DE UN MOTOR

Para hacer un reset total sobre un motor:



1. Seleccionar el canal correspondiente al motor a controlar
2. Pulsar 7 veces el botón de programación P3, a intervalos cortos, manteniendo pulsado en la 7ª vez durante ± 4 segundos
El motor confirma el borrado total de la memoria, con un doble movimiento
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación